



1. Låt  $V_h$  vara rummet av alla kontinuerliga styckvis linjära funktioner på en indelning  $0 = x_0 < x_1 < \dots < x_N = 1$  av intervallet  $[0, 1]$  i  $N$  stycken delintervall av längd  $h_i = x_i - x_{i-1}$ ,  $i = 1, 2, \dots, N$ .
  - (a) Definiera  $L^2$ -projektionerna  $P_h g \in V_h$  av en given funktion  $g$ . (1 p)
  - (b) Definiera  $L^2(0, 1)$ -normen och beräkna  $\|x^2 + x\|_{L^2(0,1)}$ . (2 p)
  - (c) Formulera och bevisa en uppskattning av felet  $g - P_h g$  i  $L^2(0, 1)$ -normen. Antag att intervallet  $(0, 1)$  delats i  $N$  lika långa delintervall och att  $g(x) = \sin(kx)$ . Använd din feluppskattning för att skatta felet i termer av  $N$  och  $k$ . Diskutera resultatet. (3 p)
  - (d) Ange uttryck för elementen i massmatrisen samt härled formler för dessa uttryckt i  $h_i$ . (2 p)
  - (e) Antag att  $g \in V_h$ . Visa att  $P_h g = g$ . (2 p)
  
2. Låt  $\Omega \subset \mathbf{R}^2$  vara ett område och  $f$  en funktion definierad på  $\Omega$ .
  - (a) Beskriv vad en triangulering av  $\Omega$  är. Rita en figur. (1 p)
  - (b) Ange vilka matriser som används för att beskriva trianguleringen i en dator. Ange också dessa matriser för den triangulering av rektangeln  $\Omega = [0, 1] \times [0, 3]$  med trianglar som fås genom att införa noder i hörnen samt i punkten  $(1/2, 1)$ . (2 p)
  - (c) Ange en approximativ formel för beräkning av  $\int_{\Omega} f(x, y) dx dy$  genom att triangulera  $\Omega$  och tillämpa hörnkvadraturformeln med tre kvadraturpunkter som ligger i triangelns hörn. (3 p)
  - (d) Låt  $f(x, y) = x^2 y^2$ . Beräkna approximativt  $\int_{\Omega} f(x, y) dx dy$  med hörnkvadratur på trianguleringen i (b). Hur stort är felet. (2 p)
  - (e) Antag att ekvationssystemet som bestämmer  $L^2$ -projektionerna beräknas approximativt med hörnkvadratur. Visa att den approximativa  $L^2$ -projektionerna som då erhålls sammanfaller med interpolanten. (2 p)

3. (a) Givet funktionen  $g(x, y) = \sin x \cos y$ , beräkna  $\Delta g$ ,  $D^2g(\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{4})$ , samt  $\|\nabla g\|_{L^2(\Omega)}$  om  $\Omega = [0, \pi] \times [0, \pi]$ . (3 p)
- (b) Låt  $\Omega = \{(x, y) \in \mathbf{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 1, x + y \geq 0\}$  vara ett givet område i planet. Bestäm  $f$  och  $g$  så att  $u(x, y) = x^2 + y^3$  är en lösning till den partiella differentialekvationen

$$\begin{aligned} -\nabla \cdot (1+x)\nabla u &= f, & \text{i } \Omega, \\ -n \cdot (1+x)\nabla u &= g, & \text{på } \partial\Omega, \end{aligned}$$

där  $n$  betecknar den utåtriktade enhetsnormalen på randen  $\partial\Omega$ . (2 p)

4. Betrakta problemet att hitta  $u = u(x, y)$  så att

$$-\nabla \cdot (a\nabla u) = f, \quad \text{i } \Omega, \quad (1)$$

$$-n \cdot (a\nabla u) = \gamma u, \quad \text{på } \partial\Omega, \quad (2)$$

där  $a > 0$ ,  $f$  och  $\gamma$  är givna funktioner.

- (a) Härled en variationsformulering till (1). (2 p)
- (b) Formulera en finita elementmetod baserad på variationsformuleringen. (1 p)
- (c) Beskriv hur man kan approximera randvillkoret  $u = 0$  med hjälp av (2). (2 p)
- (d) Härled det ekvationssystem som bestämmer finita element lösningen. (2 p)
- (e) Antag att  $\Omega = [0, 2] \times [0, 2]$  och att en triangulering definieras av noderna  $N_1 = (0, 0)$ ,  $N_2 = (2, 0)$ ,  $N_3 = (2, 2)$ ,  $N_4 = (0, 2)$  och  $N_5 = (1, 1)$  samt att  $a = 1 + y$  och  $\gamma = 1$ . Beräkna elementet  $a_{12}$  i styvhetsmatrisen. (3 p)

5. Antag att vi approximerar den exakta lösningen  $u = u(x, y)$  till problemet

$$\begin{aligned} -\Delta u &= f, & \text{i } \Omega, \\ u &= 0, & \text{på } \partial\Omega, \end{aligned}$$

med hjälp av en kontinuerlig styckvis linjär finita element approximation  $u_h$ .

- (a) Visa en a priori feluppskattning för felet  $e = u - u_h$  i energinormen. (2 p)
- (b) Formulera en a posteriori feluppskattning för problemet samt redogör för hur denna kan användas i en adaptiv algoritm för att kontrollera felet  $e$ . (3 p)

6. Betrakta den ordinära differentialekvationen

$$\dot{\xi}(t) + t\xi(t) = 2t, \quad \xi(0) = 1, \quad 0 < t < T. \quad (3)$$

- (a) Lös (3) analytiskt. (2 p)
- (b) Formulera metoderna Euler bakåt och Crank-Nicolson för (3). (2 p)
- (c) Låt  $T = 1$  och dela in intervallet  $0 < t < T$  i två lika långa delintervall. Beräkna en approximation av  $\xi(1)$  med hjälp av Crank-Nicolsons metod. Hur stort är felet? (3 p)
- (d) Betrakta värmeledningsekvationen

$$\begin{aligned} \dot{u} - \Delta u &= f, & \text{i } \Omega \times [0, T], \\ u &= 0, & \text{på } \partial\Omega \times [0, T], \\ u(\cdot, 0) &= 0, & \text{i } \Omega. \end{aligned}$$

Formulera en numerisk metod baserad på finita element approximation i rummet samt Euler bakåt i tiden. Ange speciellt det linjära ekvationssystem som måste lösas i varje tidssteg. (3 p)